

Imaging system display processor

Publication number: JP11501841T

Publication date: 1999-02-16

Inventor:

Applicant:

Classification:

- international: **A61B8/00; G01S7/52; G06T1/00; H03H17/02; G01S15/89; A61B8/00; G01S7/52; G06T1/00; H03H17/02; G01S15/00; (IPC1-7): A61B8/00; G06T1/00**

- European: **G01S7/52S2B1; G01S7/52S4; H03H17/02B**

Application number: JP19960527714T 19960307

Priority number(s): WO1996US03114 19960307; US19950401715 19950310

Also published as:

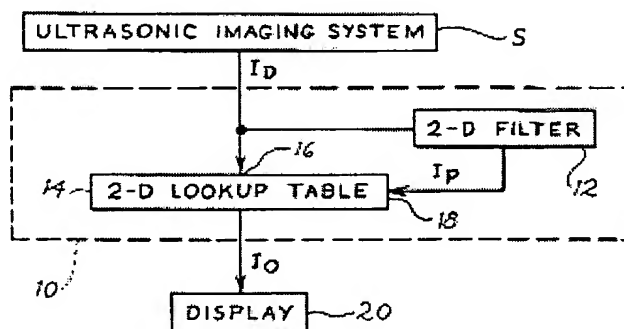
WO9628095 (A1)
US5479926 (A1)
JP2006231069 (A)
DE19681290T (T1)

[Report a data error here](#)

Abstract not available for JP11501841T

Abstract of corresponding document: **US5479926**

A display processor for an ultrasonic imaging system includes a two-dimensional filter to generate a smoothed image signal I_p from a high spatial resolution image signal I_D . I_p is optimized for high contrast resolution and good tissue differentiation, and I_D is optimized for high detail resolution and the display of fine structural details. I_p and I_D are applied as addressing inputs to a look-up table that provides an output image signal I_O that combines both detail resolution of I_D and contrast resolution of I_p . I_O can display detail resolution as brightness and contrast resolution as color. I_O can also be formed as a weighted combination or sum of I_p and I_D .



Data supplied from the **esp@cenet** database - Worldwide

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公表特許公報 (A)

(11) 特許出願公表番号

特表平11-501841

(43) 公表日 平成11年(1999) 2月16日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

F I

A 6 1 B 8/00

A 6 1 B 8/00

G 0 6 T 1/00

G 0 6 F 15/62

3 9 0 D

審査請求 未請求 予備審査請求 有 (全 25 頁)

(21) 出願番号 特願平8-527714
 (86) (22) 出願日 平成8年(1996) 3月7日
 (85) 翻訳文提出日 平成9年(1997) 9月10日
 (86) 国際出願番号 PCT/US 96/03114
 (87) 国際公開番号 WO 96/28095
 (87) 国際公開日 平成8年(1996) 9月19日
 (31) 優先権主張番号 08/401, 715
 (32) 優先日 1995年3月10日
 (33) 優先権主張国 米国 (US)

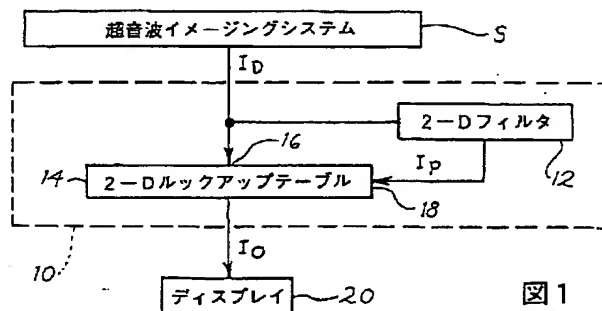
(71) 出願人 アキュソン コーポレイション
 アメリカ合衆国, 94039-7393 カリフォルニア州, マウンテンビュー, チャールストン ロード 1220
 (72) 発明者 アースターナー, カーティ
 アメリカ合衆国, 94041 カリフォルニア州, マウンテンビュー, フランクリン ストリート 460, アpartment シー
 (72) 発明者 ハーラー, マセッウ, イサック
 アメリカ合衆国, 94118 カリフォルニア州, サンフランシスコ, バルボア ストリート 328
 (74) 代理人 弁理士 石川 泰男

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 イメージングシステム用表示プロセッサ

(57) 【要約】

超音波イメージングシステムの表示プロセッサ (12) である。このプロセッサには、高空間分解能画像信号 I_1 から平滑化された画像信号 I_r を発生させる2次元フィルタ (12) が含まれる。信号 I_r は高いコントラスト分解能に最適化されており、組織に対する良好な差別化を呈し、一方、信号 I_b は高い細部分解能および精細な構造的細部の表示に最適化されている。信号 I_r および I_b はアドレス入力としてルックアップテーブル (14) に与えられ、このテーブルが出力画像 I_o を発生する。この出力信号は信号 I_b の細部分解能と信号 I_r のコントラスト分解能とを結合する。信号 I_b は細部分解能を輝度として、またコントラスト分解能をカラーとして表示できる。信号 I_o はまた、信号 I_r および I_b の重み付け結合または加算の量として形成することができる。



【特許請求の範囲】

1. 共通のエンティティを描写する第1および第2の画像信号に応答し、前記第1の画像信号は前記第2の画像信号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

前記第1および第2の入力に結合され、少なくとも前記第1および第2の画像信号の関数として出力信号を形成し、この出力信号は輝度およびカラーによって特徴付けられ、前記輝度は前記第1の画像信号による前記細部分解能を表示し、前記カラーは前記第2の画像信号による前記コントラスト分解能を表示するようにした手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

2. 共通のエンティティを描写する第1および第2の画像信号に応答し、前記第1の画像信号は前記第2の画像信号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

少なくとも2つの次元を有しかつ前記第1および第2の入力に結合されかつ少なくとも前記第1および第2の画像信号に応答して出力信号を発生し、この出力信号は前記第1の画像信号による

細部分解能と前記第2の画像信号によるコントラスト分解能との両方を結合する信号であるように形成したルックアップテーブルと、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

3. 共通のエンティティを描写する第1および第2の画像信号に応答し、前記第1の画像信号は前記第2の画像信号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

前記第1および第2の入力に結合され、少なくとも前記第1および第2の画像信号の重み付けされた組み合わせとして出力信号を形成し、この重み付けされた組み合わせは前記第1および第2の画像信号の両方にしたがって変化する重み付けファクタを有するように形成した手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

4. 請求項2または3記載の発明において、前記出力信号は単色画像をエンコードする信号であるイメージングシステムの表示プロセッサ。

5. 請求項2または3記載の発明において、前記出力信号はマルチカラー画像をエンコードする信号であるイメージングシステムの表示プロセッサ。

6. 請求項3記載の発明において、前記重み付けファクタは、

前記第2の画像信号が低いレベルであるとき、この第2の画像信号を強調するように選択されているイメージングシステムの表示プロセッサ。

7. 請求項3または6記載の発明において、前記重み付けファクタは、前記第2の画像信号が高いレベルでかつこの第2の画像信号は実質的に前記第1の画像信号より大きいとき、この第2の画像信号を強調するように選択されているイメージングシステムの表示プロセッサ。

8. 請求項3または6記載の発明において、前記重み付けファクタは、前記第1および第2の画像信号が実質的に等しいとき、この第1の画像信号を強調するように選択されているイメージングシステムの表示プロセッサ。

9. 共通のエンティティを描写する第1および第2の画像信号に応答し、前記第1の画像信号は前記第2の画像信号よりも広い帯域幅を有するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

前記第1および第2の入力に結合され、少なくとも前記第1および第2の画像信号の関数として出力信号を形成し、この出力信号は前記第1の画像信号に

応じて変化する広い帯域幅部分と前記第2の画像信号に応じて変化する狭い帯域幅部分とによって特徴付けられた手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

10. 請求項9記載の発明において、前記出力信号はマルチカラー画像をエンコードするイメージングシステムの表示プロセッサ。

11. 組織の第1の領域と血液の第2の領域とを有するエンティティを描写する第1の画像信号を発生するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記エンティティを描写する第2の画像信号を発生する手段であって、この第2の画像信号は前記第1の画像信号に比較すると下げられた細部分解能および改善されたコントラスト分解能を有し、かつ、この第2の画像信号は前記第1の領域の前記組織に適切な多重のコントラストレベルをエンコードする信号であるように形成した手段と、

少なくとも前記第1および第2の画像信号を重畳させて、前記第1の画像信号による細部情報と前記第2の画像信号によるコントラスト情報とを合成する合成画像信号を発生させる手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

12. 請求項11記載の発明において、前記発生手段は2次元フィルタを備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

13. 請求項11記載の発明において、前記重畳手段は2次元のルックアップテーブルを備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

14. 請求項11記載の発明において、前記発生手段はモーション推定器を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

15. 請求項11記載の発明において、前記第1の画像信号は超音波の後方散乱の振幅を表すイメージングシステムの表示プロセッサ。

16. 組織の第1の領域と血液の第2の領域とを有するエンティティを描写する第1の画像信号を発生するイメージングシステムの表示プロセッサであって

て、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号に応答しかつ第2の画像信号を発生するように動作し、この第2の画像信号は前記第1の画像信号に比較して下げられた細部分解能および改善されたコントラスト分解能を有するように形成したモーション推定器と、

少なくとも前記第1および第2の画像信号を重畳させて、前記第1の画像信号による細部情報と前記第2の画像信号によるコントラスト情報とを合成する合成画像信号を発生させる手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

17. 請求項16記載の発明において、前記重畳手段は2次元のルックアップテーブルを備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

18. 請求項11または16記載の発明において、前記合成画像信号はマルチカラー画像をエンコードするイメージングシステムの表示プロセッサ。

19. 請求項1、2、3、9、11、または16記載の発明において、前記第1および第2の画像信号は前記エンティティの超

音波的に測定された特徴を描写する信号であって、このエンティティは物理領域に対応するイメージングシステムの表示プロセッサ。

【発明の詳細な説明】

イメージングシステム用表示プロセッサ

発明の背景

本発明はイメージングシステムに関し、とくに、このようなシステムにおける多重種類の分解能の同時表示を強調できる表示プロセッサに関する。

超音波画像を診断的に使用することで2つの異なる目的を果たすことができ、その一つは組織を構造的に表示することであり、もう一つは種々の種類の組織を差別化することである。この画像が高い空間分解能（すなわち、細部分解能(detail resolution)）を有していると、ユーザの能力を最大限に発揮させて精細な構造的細部を検出することができる。また、この画像のコントラスト分解能(contrast resolution)が高いと、やはりユーザの能力を最大限に発揮させて組織の種類差を検出することができる。

コントラスト分解能に関する基本的な制限の一つはスペックルノイズである。スペックルノイズはコヒーレントなイメージングシステムに固有なものであり、分解できないほどに細かな構造物により散乱された波のコヒーレントな（位相感知の）干渉によって生じる。スペックルノイズは、対象物の構造の詳細に関する情報を有していないが、その低周波成分は対象物の後方散乱の平均強度を示す情報を有している。このため、コントラスト分解能を向上させるには、スペックルノイズの高周波成分を減少させる必要がある。

コントラスト分解能を改善するため様々な信号処理技法が使用されている。ローパス・ビデオフィルタ、ローパス・スキャン変換フィルタ、さらには表示モニタの帯域幅の限定化さえも、スペックルノイズの高周波数の空間変化を減じるために使用することができる。このようにして、ある組織から別の組織への平均後方散乱強度の差

は著しく目立たせることができる。しかし、コントラスト分解能を改善するためのこのようなアプローチに従う空間的スムージングによって細部分解能を著しく下げてしまう。

Bamper の米国特許第4783839号には、スペックルノイズを減じるため

のシステムが開示されており、このシステムは画像にかけるスムージングの量を、画像に似たスペckルの個々の領域がどの程度接近しているかの関数として変化させる。多くの場合、スペckルノイズは対象物の分解可能な構造的細部に重畳しており、診断的に有益な細部分解能はしたがって失われてしまう。

別の信号処理技法として非線形表示マッピング法があり、この技法もコントラスト分解能を改善するために使用されている。とくに、スムージング用ビデオフィルタにカスケード接続する場合、非線形表示マップを用いると、選択した表示強度レベルではコントラスト分解能を上げることができるが、その代わりに、そのほかの表示強度レベルでの細部分解能及びコントラスト分解能が低下するという犠牲を伴う。

スペckルノイズは画像形成の過程においても、種々の非干渉性アベレーシング（合成）法のどれかの方法で減らすことができ、その技法には空間的、周波数的、また時間的合成法が含まれる。

画像形成における空間的合成、横、軸、または深さ方向でトランスデューサをシフトさせることで実現できる。周波数的合成は、入力パルスの通過帯域を周波数ドメイン上の複数のサブ帯域に分割することで行える。時間的合成により画像を生成するには、距離（range）強度サンプルを非干渉的に加算することで行える。

これらの合成法は、スペckル画像の全体平均は元の対象物の非干渉性平均と同じであるという事実を活用している。斑点状の姿で現れるスペckルノイズはイメージング装置についてのみの情報し

かもっておらず、イメージングする対象物についての情報は持っていないから、スペckル変動値は、元々の目標コントラストを変化させることなく、独立した測定値を非干渉的に平均化することで減じることができる。スペckル変動を減らした結果として、細部分解能を減少させるという代償を払うが、コントラスト分解能は改善できる。

Lipschultz の米国特許第5 2 2 4 4 8 3号には、画像中の血液プール（pool）領域のクラッタを減らすようにして超音波画像を高めるシステムが開示されて

いる。この血液プール領域はローパスフィルタリング及び非線形強度マッピングによって識別され、実質的に組織領域のある値と実質的に血液プール領域の別の値とを持つマスク信号が発生される。画像信号は次いでそのマスク信号で変調されて、血液プールのクラッタが殆ど除去される。このマスク信号は好ましくは、厳密な2値ではなく、マスクする領域とマスクしない領域との間で信号値がスムーズに移動する中間レベルの値を含み、これにより最終画像の不自然な表示が排除される。この技術は血液プール領域のクラッタを抑制する場合のみ適用されるもので、組織領域のコントラスト分解能の改善の問題には言及していない。

したがって、表示プロセッサに対するニーズは、画像上の診断的に重要で精細な構造的細部を失うことなく、コントラスト分解能を高めて組織種別の差別化能（肝臓か腎臓か、健康な組織か病変部か）を改善することである。

発明の要約

本発明によれば、イメージングシステムの表示プロセッサは共通エンティティを描写する第1および第2の画像信号に応答する。この第1の画像信号の細部分解能は第2の画像信号のそれよりも大き

く、一方、第2の画像信号のコントラスト分解能は第1の画像信号のそれよりも大きい。表示プロセッサは、第1の画像信号による細部情報および第2の画像信号によるコントラスト情報を合成する出力信号を、この2つの信号に関する関数として形成する。

この表示プロセッサは好適には、2次元マップといった表示発生器を備える。ある実施例では、出力信号は、第1の画像信号による細部分解能を表示する強度と第2の画像信号によるコントラスト分解能を表示するカラーとにより特徴付けられる。ほかの実施例では、出力信号は第1および第2の画像信号の重み付け加算として形成され、その重み付け加算は第1および第2の画像信号の両者に応じて変わる重み付けファクタを有する。

図面の簡単な説明

図1は、本発明の好適な実施例を具体化する超音波イメージングシステムのブロック図である。

図2は、図1に示すフィルタのブロック図である。

図3は、図2に示す方位フィルタのブロック図である。

図4は、図2に示すレンジフィルタのブロック図である。

図5は、図1に示す表示発生器の1つの好適な実施例に関するグラフである。

図6は、図1に示す表示発生器の別の好適な実施例に関する $\alpha(I_p, I_b)$ を示すグラフである。

図7は、図1に示す表示発生器の前記別の好適な実施例に関する $F(I_p, I_b)$ を示すグラフである。

図8は、本発明の別の実施例を具体化する超音波イメージングシステムのブロック図である。

好適な実施例の詳細な説明

図面を参照すると、図1は本発明の1つの好適な実施例のブロック図であり、任意の適宜な超音波イメージングシステムSが発生する高細部分解能画像信号 I_b に応ずるものである。このシステムSは従来使用されているものであり、本実施例では、上記信号 I_b は標準のBモード画像信号で、その強度は組織の後方散乱係数の関数として変わる。勿論、本発明はBモード画像信号の使用に限定されるものではなく、組織のほかのどのような適宜な音響的特性（減衰係数、音速、弾性など。しかし、これらに限定されない。）をモニタする超音波イメージングシステムも同様に本発明に使用できる。この画像信号 I_b は処理されていない画像信号、すなわち、何がしかの量のビデオフィルタリング（スムージングまたはエッジ強調のいずれか）を要する画像信号であることができる。

図1に示すように、この画像信号 I_b は入力信号として表示プロセッサ10に加えられ、この表示プロセッサは2次元フィルタ12と、2次元ルックアップテーブルといった表示発生器14を有する。この2次元フィルタ12は、処理された高コントラスト分解能画像信号 I_p を出力として発生するビデオフィルタで形成できる。この画像信号 I_p の細部分解能は低いが、上記画像信号 I_b よりもコントラスト分解能は高い。

フィルタ12で行うスムージングの程度は、コントラスト分解能、すなわち種

々の組織の種別を差別化する能力を強調するように選択される。一般に、前記信号 I_p は組織の種別の変化により変わるマルチレベルの信号で、この信号により固体組織の異なる種類の主要な領域は互いに差別化できる。例えば、血液プールおよび少なくとも第1、第2の種類の固体組織を含む領域の画像信号 I_p により、好適に、血液プールの固体組織から差別化することができ、さらに、

第1、第2の種類の固体組織を互いに差別化することができる。2次元空間フィルタ12のサイズおよび形状はアプリケーションや患者の体の形状に合うように広範囲に変えることができる。このフィルタとしてマルチ・ユーザの選択型フィルタを提供できるし、シングルフィルタをユーザ・アジャスタブルで使用することもできる。

この2次元空間フィルタ12については多くのインプレメンテーションが当業者には知られている。図2乃至4に示す1つの適した手法は、画像メモリ24、方位フィルタ26、レンジフィルタ28、およびスケーリング回路30を有する。この画像メモリ24は前記細部画像信号 I_b から得た音響データから成るラインを記憶しており、レンジフィルタ28はそのラインに沿ってフィルタリングし、さらに方位フィルタ26はライン間でフィルタリングする。

図3に示す如く、方位フィルタ26は2個のFIFOレジスタ32、34を含み、この両方のレジスタがメモリ24から同一の画像信号を受ける。このレジスタはクロック信号の制御の元に加算器36に出力信号を供給する。遅延要素38がレジスタ34の出力信号を所望のライン数に等しい量 D_1 だけ時間的にシフトさせる。 l_n はライン数で、 t_n はレンジサンプル数とすると、オリジナルの画像信号は $I_b(l_n, t_n)$ であるとする、加算器36の出力 I_s は以下のように表される。

$$I_S(l_n, t_n) = I_D(l_n, t_n) - I_D(l_n - D_1, t_n)$$

この信号 I_s は次いでアキュムレータ40に供給される。このアキュムレータは加算器42およびラインFIFOレジスタ44を有する。アキュムレータ40はラインデータを積分し、以下のような出力信号 I_{INT} を発生する。

$$I_{INT}(l_n, t_n) = \sum_{l'_n=l_n}^{l_n+D_1-1} I_D(l'_n, t_n)$$

このため、信号 I_{INT} は D_1 隣接ラインの合計となる。これはサイズ D_1 のボックスカーフィルタに相当する。

図4にレンジフィルタ28の詳細を示す。このフィルタはライン数の代わりにレンジサンプル数の関数として差を演算し、累積する。そのほかの点では、レンジフィルタ28は上述した方位フィルタ26と同様の方法で機能する。

2次元フィルタ12のサイズは上限値および下限値との間で選択することができる。この上限値は最小の病変部または被検出種類のほかの組織のサイズに等しい。下限値は平均スペックルサイズおよびコントラスト・ノイズ比 (CNR) の所望の改善度に左右される。平均スペックルサイズは点広がり関数の自己相関の範囲 (例えば、-6.8 dB) に等しい。CNRは以下のように定義される。

$$CNR = \frac{\Delta I}{(\sigma_b^2 + \sigma_l^2)^{1/2}}$$

ΔI は病変部と背景との間の平均強度 (後方散乱係数) の差で、 σ_b^2 および σ_l^2 はそれぞれ背景と病変部の変数である。CNRを3 dBだけ増大させるとすると、フィルタサイズは平均スペックルサイズに等しく設定する必要がある。

図1の如くの実施例の場合、 I_r は I_b から発生させるが、 I_b の高細部分解能は I_r のコントラスト分解能に寄与する。これは、細部

分解能が高くなると、それにより、処理 (平均) に使用できる、より独立したサンプルが得られるからである。これによる改善度は、独立サンプル数の二乗平方根に比例する。上述したように、高い細部分解能が高いコントラスト分解能にとっての十分な条件ではない。というのは、画像信号 I_b の高い空間周波数成分が、画像のコントラスト差を知覚するユーザの能力に不利な影響を与えるからである。

高コントラスト分解能画像信号 I_r は画像信号 I_b からビデオフィルタを使って

得なければならないということは、本質的事項ではない。ほかの種類空間フィルタリング、周波数合成、時間合成、空間合成、これらの技法の組み合わせ、さらには、ほかのスペックル除去法などの各種の技法も使用できる。また、ビーム形成法を使用して直接に画像信号 I_p および I_o を発生させることが好適な場合もある。この場合、画像プロセッサにいかなる種類の2次元フィルタを含める必要がないことも多々あると想定できる。一般に、同一のビーム形成した画像信号を二度処理することは容易である（一度は細部分解能のための I_o を生成する処理で、もう一度はコントラスト分解能のための I_p を生成する処理）。

I_o および I_p は一度上述したように形成されると、出力画像信号 I_o を発生する表示発生器14の第1および第2の入力16および18に供給される。この信号 I_o は I_o の細部情報と I_p のコントラスト情報とを合成または重畳するもので、これにより重畳された細部およびコントラスト情報は共に保持され、信号 I_o がモニタ20に表示されたとき人間の目はその両方の情報を区別できる。高い空間分解能のとき、 I_o は I_o にしたがって変化する。反対に、低い空間分解能のとき、 I_o は I_p にしたがって変化する。

このため、出力画像信号 I_o は、収集され処理されて細部分解能を最大化させた信号 I_o と収集され処理されてコントラスト分解能

を最大化させた信号 I_p との合成信号になる。

この実施例では、表示発生器14は2次元のルックアップテーブルであり、その中で I_o および I_p は、テーブルから対応する格納値 I_o を選択するアドレスとして使用されている。 I_o および I_p は、時間軸上のどの点においても、画像化する対象物の同一の物理領域に関係するように同期されている。

この実施例の表示発生器のルックアップテーブルはカラーテーブルで、以下の式(1)に示すように I_o および I_p の両方に基づいて画素値を I_o に割り当てる。

$$I_O = F(I_P, I_D) \quad (1)$$

式(1)の関数Fはベクトル関数として教示でき、このベクトル関数の各コンポ

ーネントを表示カラーに対応させることができる。従来のRGB（赤、緑、青）モニタ20を用いたときには、Fは好適には3次元ベクトル関数である。この赤、緑、および青のコンポーネントが互いに等しく設定されたとき、 I_0 の対応する値はグレースケール値になる。関数Fの形状を正確に設定すると、画質の多様な面を強調するように設定できる。例えば、 I_0 が高いときでさえも、 I_p が低いならば、Fの値を低くすることでノイズを減らすようにFを設定することができる。 I_0 の特定のある画素の輝度が I_0 とともに変わり、その一方で、その画素のカラーが I_p とともに変わるようにFを設定することで、コントラスト分解能と細部分解能の両方を I_p に保持させることができる。これが行われた場合、コントラストレベルが異なる2つの違う組織が異なるカラーで表示される。図5は、 I_0 の所定値および I_p の変化値に対する3次元のFの3つのコンポーネントに対する可能な1つの形を示す。

以下の式（2）乃至（5）を使って I_0 の赤、緑、および青のコンポーネントを I_0 および I_p の関数として決めることができる。

$$I_O = I_D' K_{R,G,B}(I_P); \quad (2)$$

$$I_D' = \gamma I_D + (1-\gamma) I_P; \quad (3)$$

$$\gamma = \frac{1-\beta}{1 + \left(\frac{|I_P - I_D|}{\tan(.5\pi(1-\alpha))} \right)^6}; \quad (4)$$

$$K_{R,G,B}(I_P) = L_{R,G,B} + \frac{(H_{R,G,B} - L_{R,G,B})}{(1 + \exp(-4 S_{R,G,B}(I_P - B_{R,G,B})))} \quad (5)$$

以下の定数を式（2）乃至（5）に挿入することができ、ここで使用している添字R、G、Bは赤、緑、および青コンポーネントをそれぞれ示す。

$$\begin{aligned}
L_R &= .5, \quad L_G = .8, \quad L_B = .6; \\
H_R &= 1, \quad H_G = .9, \quad H_B = .9; \\
S_R &= 2, \quad S_G = 2, \quad S_B = 2; \\
B_R &= .2, \quad B_G = .2, \quad B_B = .2; \\
\alpha &= .7, \quad \beta = .1
\end{aligned}$$

このアプローチによれば、最適化された細部分解能を有する画像信号 I_0 を、カラーシェーディングによって、最適化されたコントラスト分解能を有する画像信号 I_p に重ねることができる。このように、強調されたコントラスト情報および強調された細部情報は信号 I_0 を介してモニタ 20 上に同時に提示され、その両方の種類の

情報がユーザによって知覚できるようになる。

図 5 および 6 は表示発生器 14 の別の好適な実施例に関する。この実施異例では、表示発生器は出力画像信号 I_0 を I_D および I_p の単色の 2 次元マッピングとして発生させる。すなわち、

$$I_0 = F'(I_p, I_D) \quad (6)$$

この $F'(I_p, I_0)$ を明示する形は式 (7) により与えられる。すなわち、

$$I_0 = I_p + \alpha(I_p, I_D) \cdot (I_D - I_p) \quad (7)$$

であり、ここで $\alpha(I_p, I_0)$ は I_p および I_0 の重み付けファクタである。このため、 I_0 は I_p および I_0 の重み付けされた組み合わせ信号になる。例えば、 $\alpha = 0$ のとき $I_0 = I_p$ であり、 $\alpha = 1$ のとき $I_0 = I_D$ である。 α を 0 と 1 の間で変化させることで、出力画像信号 I_0 は、このような 2 つの限度値間で I_p および I_0 のいかなる重み付けの組み合わせにも等しくすることができる。

出力画像 I_0 の平均輝度は式 (8) により与えられ、 $\langle \rangle$ は空間アベレージング処理を示す。

$$\langle I_0 \rangle = \langle I_p \rangle + \langle \alpha \cdot (I_D - I_p) \rangle \quad (8)$$

實際上、式(8)の第2項は零または略零となる。したがって、画像信号 I_0 の平均輝度は I_p のそれと略等しくなる。

関数 α は超音波画像の周知の特性に基づいて設定することができる。例えば、 I_p が低い場合、 α を零に近い値に設定することにより、

暗い背景中のノイズを除去または実質的に減少させることができる。また暗い背景中にある小さい目標体の抑制を望まず、この抑制を回避するには、 I_p および I_0 間の差が小さい場合、より大きい値を α に与えることができる。目標体が小さく、そのサイズがノイズスペckルのサイズよりも大きい限り、すなわち、その目標体がノイズよりも明るい限り、その目標体の $(I_0 - I_p)$ の値はノイズよりも小さくなる傾向にある。この理由によって、 I_p が小さく、 $(I_0 - I_p)$ が大きい場合、 α は好適には零に設定される。同様に、背景の強度が高く (I_p が大きい) かつ $(I_p - I_0)$ が大きい場合、 α を零に近い値に設定して、明るい背景中の暗い穴を抑制し、スペckルノイズを減少させ、そして比較的明るい組織領域中に良好なコントラスト分解能を達成することができる。

I_0 および I_p が殆ど等しい場合、 I_0 は主に画像の細部を表し、とくに I_p が中間レベルから高いレベルに及んでいる場合にそうである。この場合、 α を高い値に設定してそれらの画像の細部を保持させる。

図6は $\alpha(I_p, I_0)$ の1つの好適なフォームを図示しており、このフォームは先に説明した考察に大略したがうものである。図6中の対角線状に延びているリッジの幅を調整し、またその対角線に沿ったリッジの高さを変えることにより、ノイズ抑制と細部保持とを良好にバランスさせることができる。

表示発生器14は、入力アドレスとしての I_p および I_0 を有する2次元ルックアップテーブルとしてインプリメントすることができる。これは $\alpha(I_p, I_0)$ およびその結果としての $F'(I_p, I_0)$ を事前に演算してテーブルに格納しておくことができることに因る。図7は $I_0 = F'(I_p, I_0)$ を示し、これは図6に示す $\alpha(I_p, I_0)$ を使って計算されたものである。勿論、種々のルックアップテーブルを、特

定のアプリケーションや種類の組織または患者で使用するために格納するようにしてもよい。

図6および図7に関連して先に議論した手法により、重要な利点を得られる。つまり、この手法により暗い領域中のノイズを抑制し（例えば血液プール中のクラッタ）、明るい組織領域中のスペckルノイズを減少させることができるということである。その結果、小さい構造やエッジ部分の細部を殆ど失う又は失うことがない。さらに、画像の平均強度も保持される。

表示プロセッサ10の2次元フィルタ12は全ての実施例で必要なわけではない。また、処理された画像信号 I_p は任意の適宜な手法で発生させて、異なる種類の組織間の有効なコントラスト情報を提供するようにもできる。

アプリケーションの中には、コントラストを高め、境界を強調するため、表示画像中の血液プールを抑制することが強く望まれる場合がある。運動情報は、以下に述べるように、時間コヒーレンス、すなわち連続するフレーム間の相関を測定することにより容易に得ることができる。この運動情報を用いて、組織の細部情報に影響を及ぼすことなく、血液プールを検出し、その血液プール画像を抑制することができる。

図8はそのような実施例の1つを示し、図1の2次元フィルタ12を運動推定器22で置換したものである。この運動推定器22は処理された画像信号 I_p を2次元ルックアップテーブル14' に供給するようになっている。

運動推定器22は、画像信号 I_0 の連続するフレーム間で相関係数（すなわち、零次遅れにおける規格化された相互相関）を計算する。好適には、各フレームがサブフレームに分割されていることで、各サブフレームが $20\lambda \times 20\lambda$ （ λ はイメージングプローブの中

心周波数に対する波長）のサイズを有することである。このようなサブフレームを用いると、計算上の必要条件を減らすことができ、その一方で運動推定の有効性を確保することができる。細部情報は高分解能画像信号 I_0 によっても提供されるので、この細部情報の喪失は重大なものにはならない。

相関係数は次いで補間され、しきい値処理されて、異なる運動速度間で区別さ

れる。ローパスフィルタリングにより異なる速度の領域間の移行が平滑化される。この結果生じる信号 I_0 は画素毎の信号で、この信号がルックアップテーブル 14' に対するアドレス用信号として使用される。このテーブル 14' を適宜に選択して運動速度が速い領域（血液プールなど）を抑制することができ、これにより、組織のコントラストを増強することができる。このテーブル 14' により発生される出力 I_0 は、上述したようにマルチカラー画像または単色画像のいずれか一方をエンコードすることができる。

超音波イメージングシステムの標準動作モードの1つは、スペクトルドップラーモードである。このモードの場合、サンプルボリュームから得られるドップラーシフト周波数 fd のパワースペクトラムの変動が時間の関数として表示される。時間は水平方向の軸に沿ってプロットされ、周波数が垂直方向の軸に沿ってプロットされる。（このスペクトラムの振幅は強度に変調される。）ドップラーспектруムはサンプルボリューム内の速度分布に比例する。平坦な速度プロファイルからのスペクトラムは狭い帯域幅となり、一方、放物線状のプロファイルからのそれは広い帯域幅となる。乱流の場合、スペクトラムは時間の経過に伴って素早く変動する。

Bモード画像の増強について説明した上述の方法は同様に、スペクトラムドップラーモードの画像を改善するために用いることができる。その例の場合、第1の画像信号 I_0 は従来のスペクトラムド

ップラー信号 $I_0(fd, t)$ であり、第2の画像信号 I_p は処理されたスペクトラムドップラー信号 $I_p(fd, t)$ であり、ここで、

$$I_p(fd, t) = I_D(fd, t) * h(fd) * h(t) \quad (8)$$

である。式(8)において、 $*$ はコンボリューションを意味し、 $h(fd)$ および $h(t)$ はそれぞれ周波数と時間のフィルタである。このフィルタ $h(fd)$ および $h(t)$ は増強する特徴に基づいて選ばれる。

例えば、パワースペクトラム振幅のゆっくりした変化を増強し、かつ、ノイズを減らすためには（すなわち、画像のコントラストを増加させるには）、周波数

または時間のドメインにおいて、フィルタ $h(f_d)$ または $h(t)$ はローパスフィルタとして設定される。このため、 I_p は式 (2) または (7) を使って振幅をカラーエンコードするのに用いられる。反対に、速い変化を増強させるには、そのフィルタ $h(f_d)$ および $h(t)$ はハイパスフィルタになるように設定できる。例えば、 I_p を生成するハイパスフィルタ $h(t)$ を使用し、かつ、式 (2) で説明したように出力をカラーコーディングすることによって、乱流またはジェットを強調することができる。速く、時間変動し、かつ高速の流れ、または推定の変動といった特別な特徴を抽出するため、 I_p を生成するプロセッサは非線形のプロセッサ（または、線形フィルタおよび非線形デシジョンメイキングの組み合わせ）にも形成することができる。

この実施例では、画像信号 $I_0(f_d, t)$ は画像信号 $I_p(f_d, t)$ よりも広い帯域幅を有し、この両方の信号により描写されるエンティティ(entity)は生体組織よりむしろスペクトラムドップラーのプロットである。この結果生じる出力信号は、 $I_0(f_d, t)$ にしたがって変化する広い帯域幅の部分と、 $I_p(f_d, t)$ にしたがって変化する狭

い帯域幅の部分とを有する。

上述のことから、先に説明した実施例に広範囲にわたる変形または修正を加えることができるということは明白である。 $F(I_p, I_0)$ 、 $F'(I_p, I_0)$ および $\alpha(I_p, I_0)$ は全て特定のアプリケーションに適宜になるように適応させることができる。表示発生器は I_p および I_0 から直接に I_0 を決めるようにしてもよく（例えば、計算によって）、これにより、ルックアップテーブルを用いる必要性をなくするようにしてもよい。最も広範囲に及ぶ手法を用いる場合、分離したビーム形成法または I_0 から I_p を発生させる手法のいずれかによって、 I_p および I_0 を発生させることができる。

本発明は超音波イメージングシステムに使用する場合に限定されない。そのシステムの代わりに、例えば走査型電子顕微鏡などの多様なイメージングシステムに使用することができる。加えて、本発明は物理領域または目標体以外のエンティティの画像を強調するのに使用することができる。例えば、波形やスペクトラ

ムドップラーデータ表示などのエンティティの画像も上述した手法を使って強調することができる。したがって、ここで意図したいことは、先の説明は限定をなすものではなく、説明として見做されるということである。本発明の範囲を定義することを意図しているのは、全ての均等物を含む、以下のクレームである。

【図1】

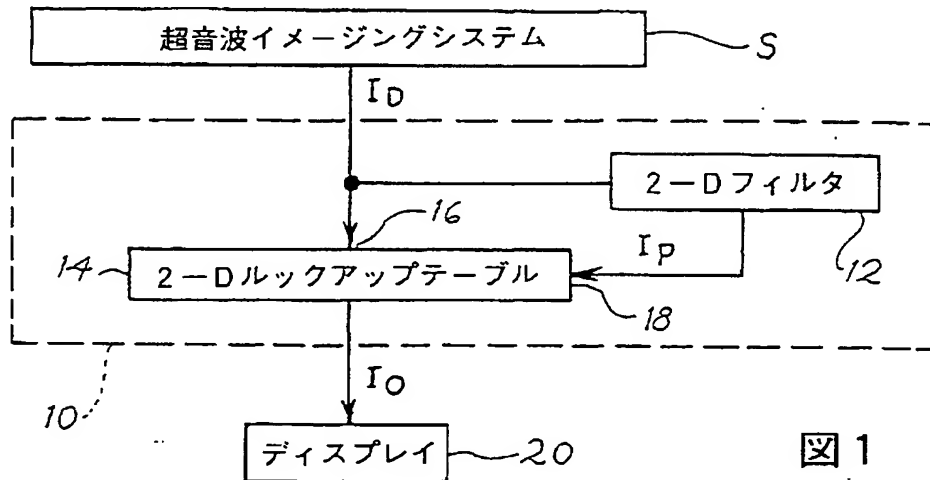


図1

【図2】

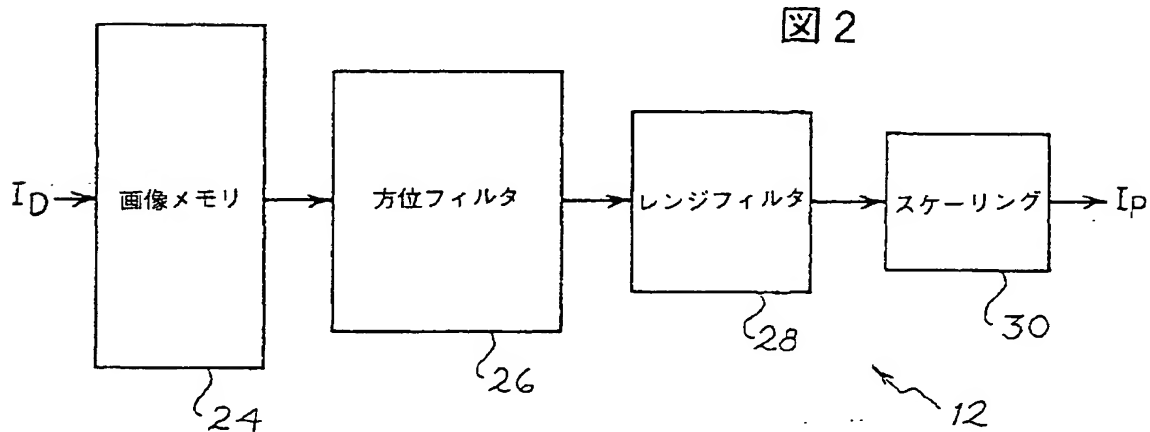


図2

【図3】

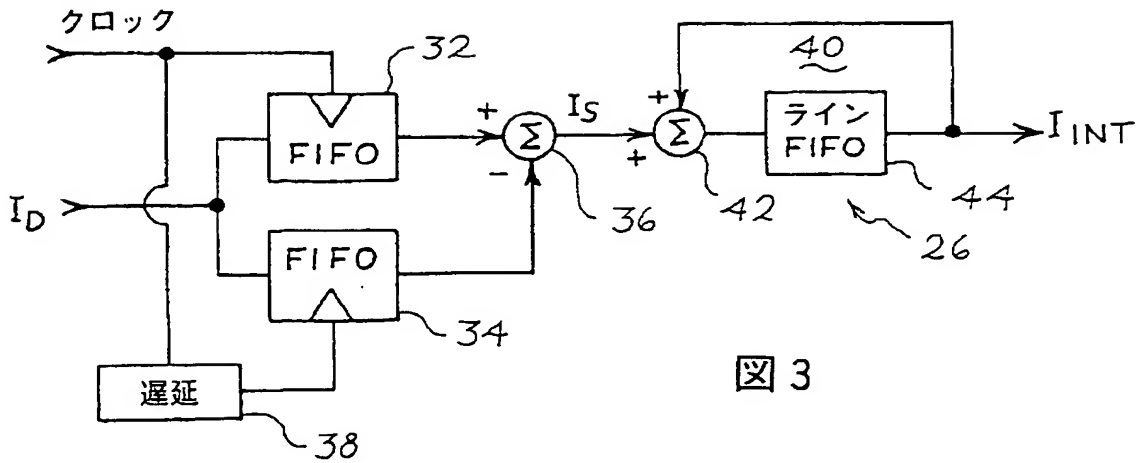
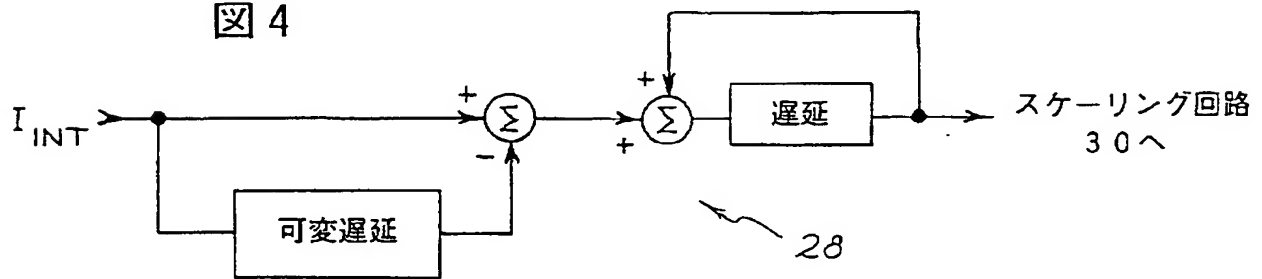


図3

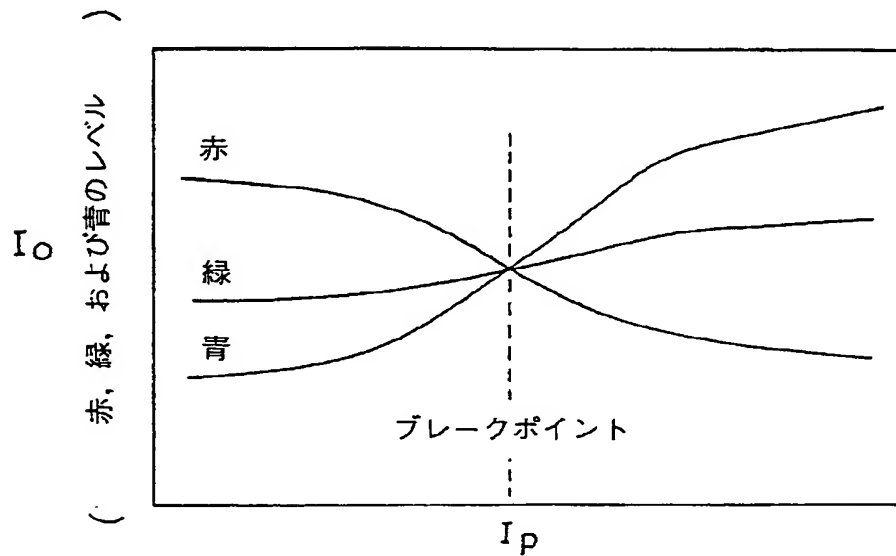
【図4】

図4



【図5】

図5



【図8】

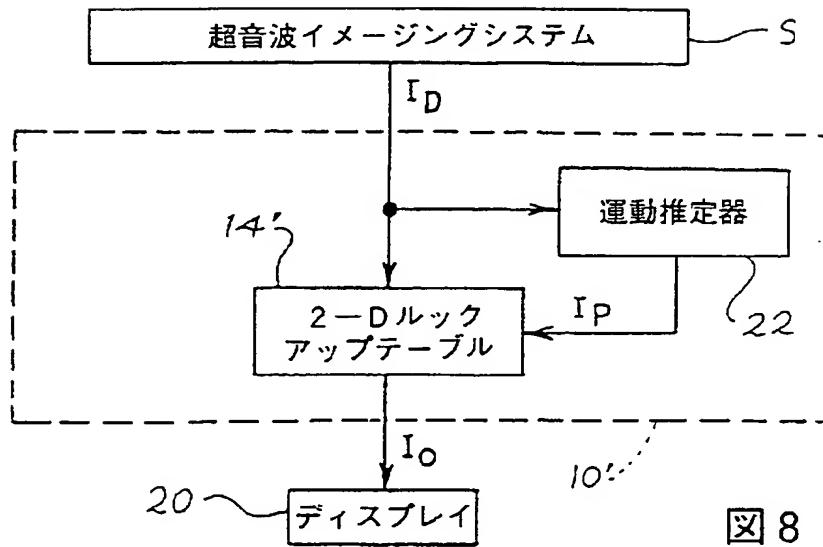


図8

【图6】

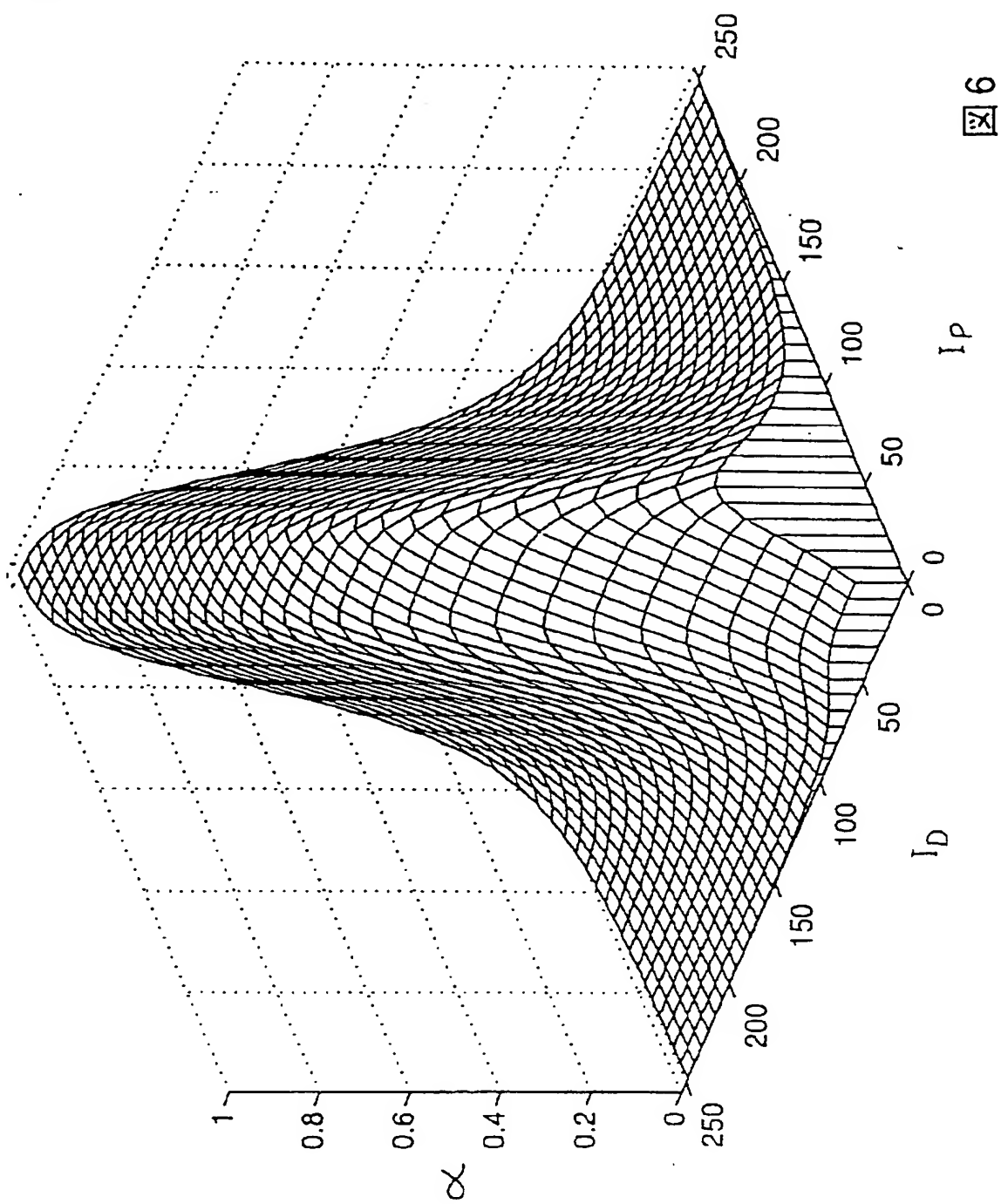


图6

【图7】

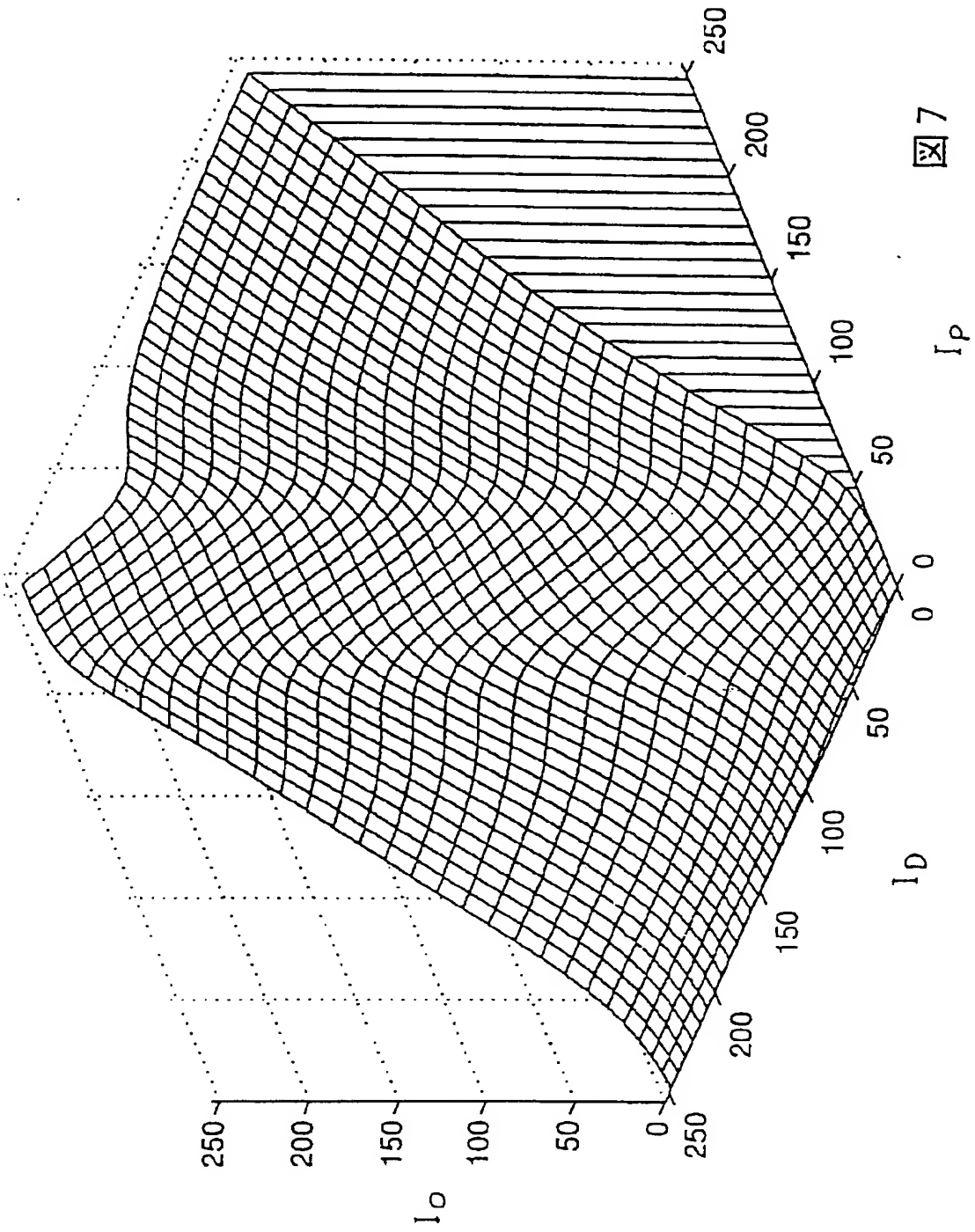


图7

【国際調査報告】

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/US96/03114

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

IPC(6) :A61B 8/00

US CL :128/660.04

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

U.S. : 73/602, 625; 128/660.04, 660.05, 660.07; 348/223-225, 242; 358/335

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	US, A, 4,787,393 (FUKUKITA ET AL.) 29 November 1988, see entire document.	1-19
A	US, A, 5,090,411 (HIGUCHI) 25 February 1992, see entire document.	1-19
A	US, A, 5,264,944 (TAKEMURA) 23 November 1993, see entire document.	1-19



Further documents are listed in the continuation of Box C.



See patent family annex.

*

Special categories of cited documents:

A

documents defining the general state of the art which is not considered to be part of particular relevance

E

earlier document published on or after the international filing date

L

document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

O

document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

P

document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

T

later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

X

document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

Y

document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

Z

document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

20 MAY 1996

Date of mailing of the international search report

07 JUN 1996

Name and mailing address of the ISA/US
Commissioner of Patents and Trademarks
Box PCT
Washington, D.C. 20231

Facsimile No. (703) 305-3230

Authorized officer

GEORGE MANUEL

Telephone No. (703) 308-2118

Form PCT/ISA/210 (second sheet)(July 1992)*

フロントページの続き

(81)指定国 EP(AT, BE, CH, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE), OA(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, ML, MR, NE, SN, TD, TG), AP(KE, LS, MW, SD, SZ, UG), UA(AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), AL, AM, AT, AU, AZ, BB, BG, BR, BY, CA, CH, CN, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, GB, GE, HU, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MD, MG, MK, MN, MW, MX, NO, NZ, PL, PT, RO, RU, SD, SE, SG, SI, SK, TJ, TM, TR, TT, UA, UG, UZ, VN

(72)発明者 ジ, ティン-ラン

アメリカ合衆国, 94043 カリフォルニア
州, マウンテンビュー, ロック ストリー
ト 1901, アpartment 208

(72)発明者 リ, バイーチ

アメリカ合衆国, 94086 カリフォルニア
州, サニーヴェイル, ロッテン テラス
881

(72)発明者 チンビス, キャン

アメリカ合衆国, 55126 ミネソタ州, シ
ョレビュー, フェズエント ドライヴ
5986

【公報種別】特許法第17条第1項及び特許法第17条の2の規定による補正の掲載
 【部門区分】第1部門第2区分
 【発行日】平成15年7月8日(2003.7.8)

【公表番号】特表平11-501841
 【公表日】平成11年2月16日(1999.2.16)
 【年通号数】
 【出願番号】特願平8-527714
 【国際特許分類第7版】
 A61B 8/00
 G06T 1/00
 【FI】
 A61B 8/00
 G06F 15/62 390 D

手続補正書

平成15年1月28日

特許庁長官 太田 信一郎 殿

1 事件の表示 平成8年 特許願 第527714号

2 補正をする者

住所 アメリカ合衆国, 94039-7393 カリフォルニア州,
 マウンテン ヴュー, チャールストン ロード 1220
 名称 アキュソン コーポレーション

3 代理人

住所 東京都港区芝二丁目17番11号 パーク芝ビル4階
 電話 03-5443-8451
 氏名 8383 弁護士 石川 泰男



4 補正対象書類名

明細書

5 補正対象項目名

特許請求の範囲

6 補正の内容

別紙の通り

請求の範囲

1. 共通のエンティティを描写する第1および第2の
 画像信号に
 前記第1の画像信号は前記第2の画像信
 号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号
 は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有
 するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この
 表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

少なくとも2つの入力を受信し、かつ前記第1および第2
 の入力に結合され、かつ少なくとも前記第1および第2の画像
 信号に
 前記第1の画像信号は前記第2の画像信
 号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号
 は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有
 するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この
 表示プロセッサは、

2. 共通のエンティティを描写する第1および第2の
 画像信号に
 前記第1の画像信号は前記第2の画像信
 号よりも大きな細部分解能を有し、かつ前記第2の画像信号
 は前記第1の画像信号よりも大きなコントラスト分解能を有
 するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この
 表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

前記第1および第2の入力に結合され、少なくとも前記第1および第2の画像信号の重み付けされた組み合わせとして出力信号を形成し、この重み付けされた組み合わせは前記第1および第2の画像信号の両方にしたがって変化する重み付けファクタを有するように形成した手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

3. 共通のエンティティを描写する第1および第2の画像信号に反応し、前記第1の画像信号は前記第2の画像信号よりも広い帯域幅を有するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号を受信する第1の入力と、

前記第2の画像信号を受信する第2の入力と、

前記第1および第2の入力に結合され、少なくとも前記第1および第2の画像信号の関数として出力信号を形成し、この出力信号は前記第1の画像信号に応じて変化する広い帯域幅部分と前記第2の画像信号に応じて変化する狭い帯域幅部分とによって特徴付けられた手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

4. 組織の第1の領域と血管の第2の領域とを有するエンティティを描写する第1の画像信号を発生するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記エンティティを描写する第2の画像信号を発生する手段であって、この第2の画像信号は前記第1の画像信号と比較すると下げられた細部分解能および改善されたコント

ラスト分解能を有し、かつ、この第2の画像信号は前記第1の領域の前記組織に適切な多重のコントラストレベルをエンコードする信号であるように形成した手段と、

少なくとも前記第1および第2の画像信号を重畳させて、前記第1の画像信号による細部情報と前記第2の画像信号によるコントラスト情報とを合成する合成画像信号を発生させる手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。

5. 組織の第1の領域と血管の第2の領域とを有するエンティティを描写する第1の画像信号を発生するイメージングシステムの表示プロセッサであって、この表示プロセッサは、

前記第1の画像信号に反応しかつ第2の画像信号を発生するように動作し、この第2の画像信号は前記第1の画像信号と比較して下げられた細部分解能および改善されたコントラスト分解能を有するように形成したモーション推定器と、

少なくとも前記第1および第2の画像信号を重畳させて、前記第1の画像信号による細部情報と前記第2の画像信号によるコントラスト情報とを合成する合成画像信号を発生させる手段と、を備えたイメージングシステムの表示プロセッサ。